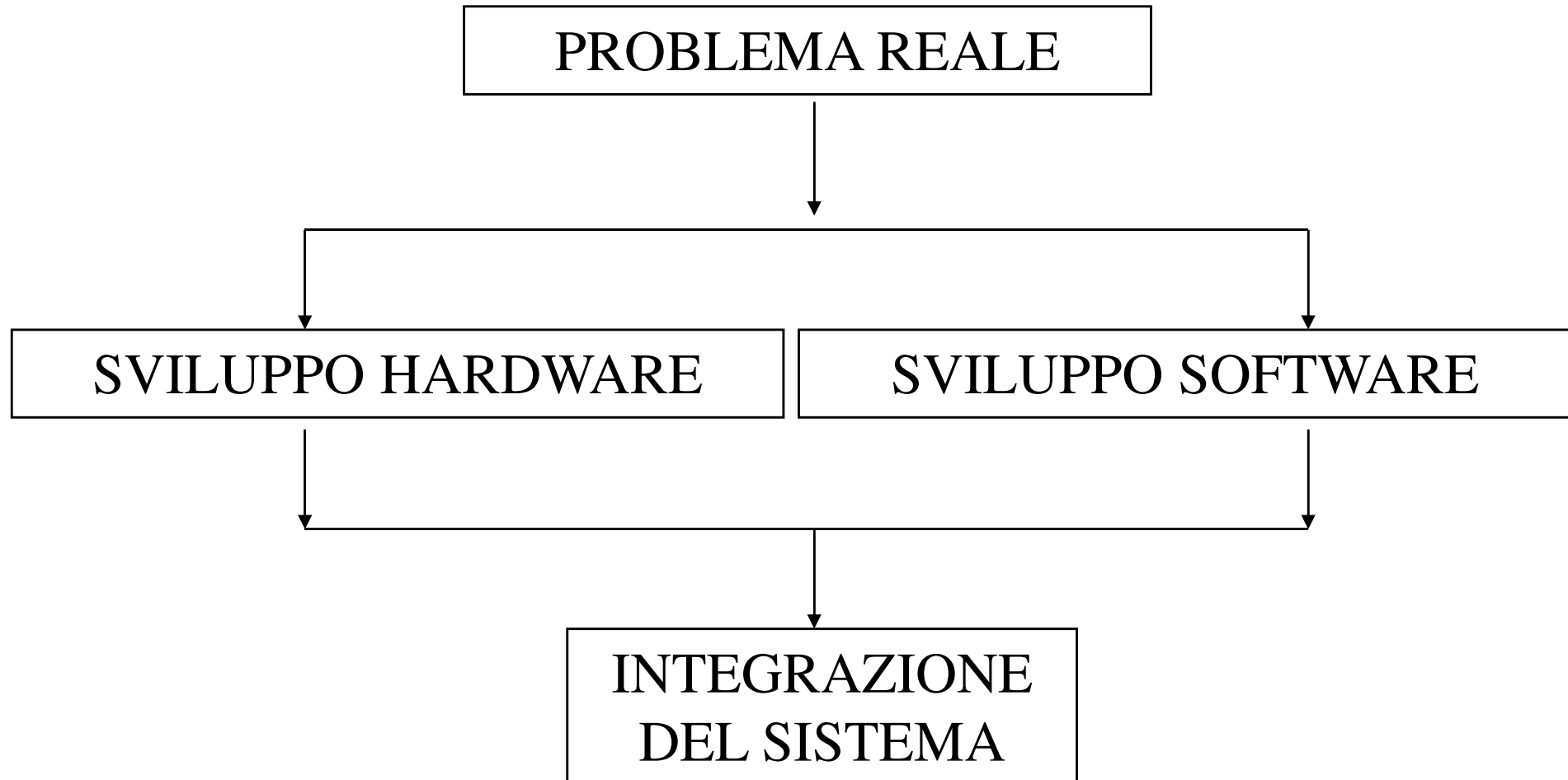
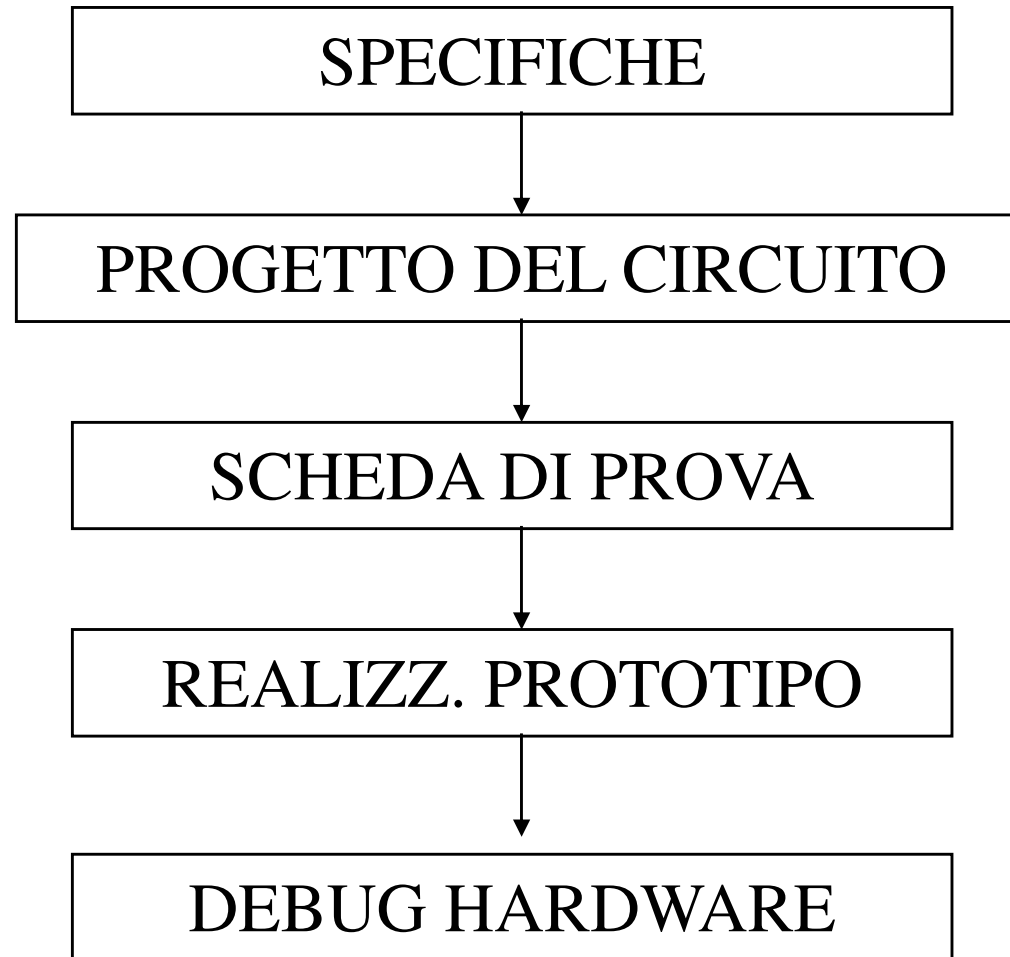

Assemblatori, linker ed il simulatore SPIM

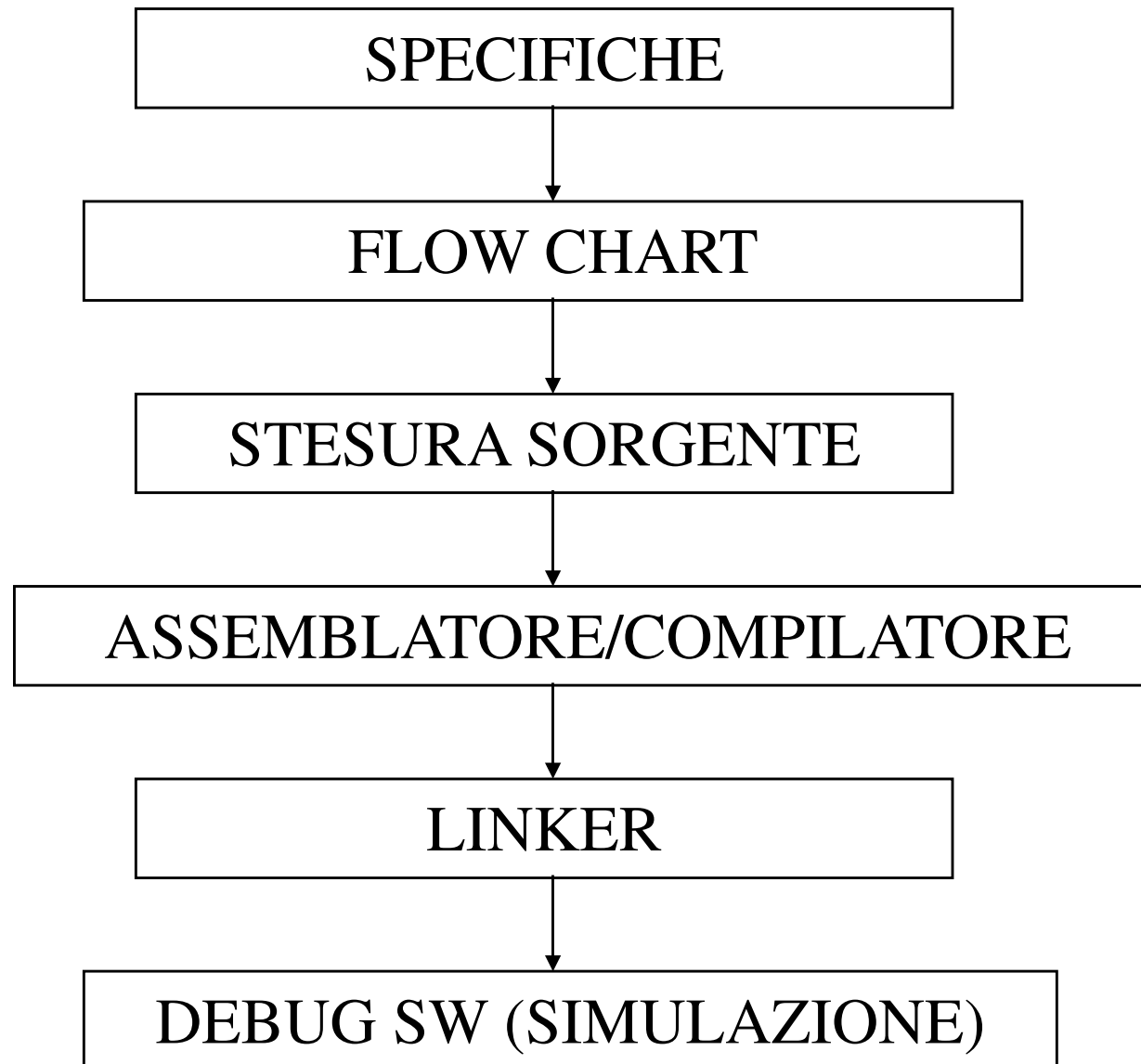
Progetto di un sistema basato su microprocessore



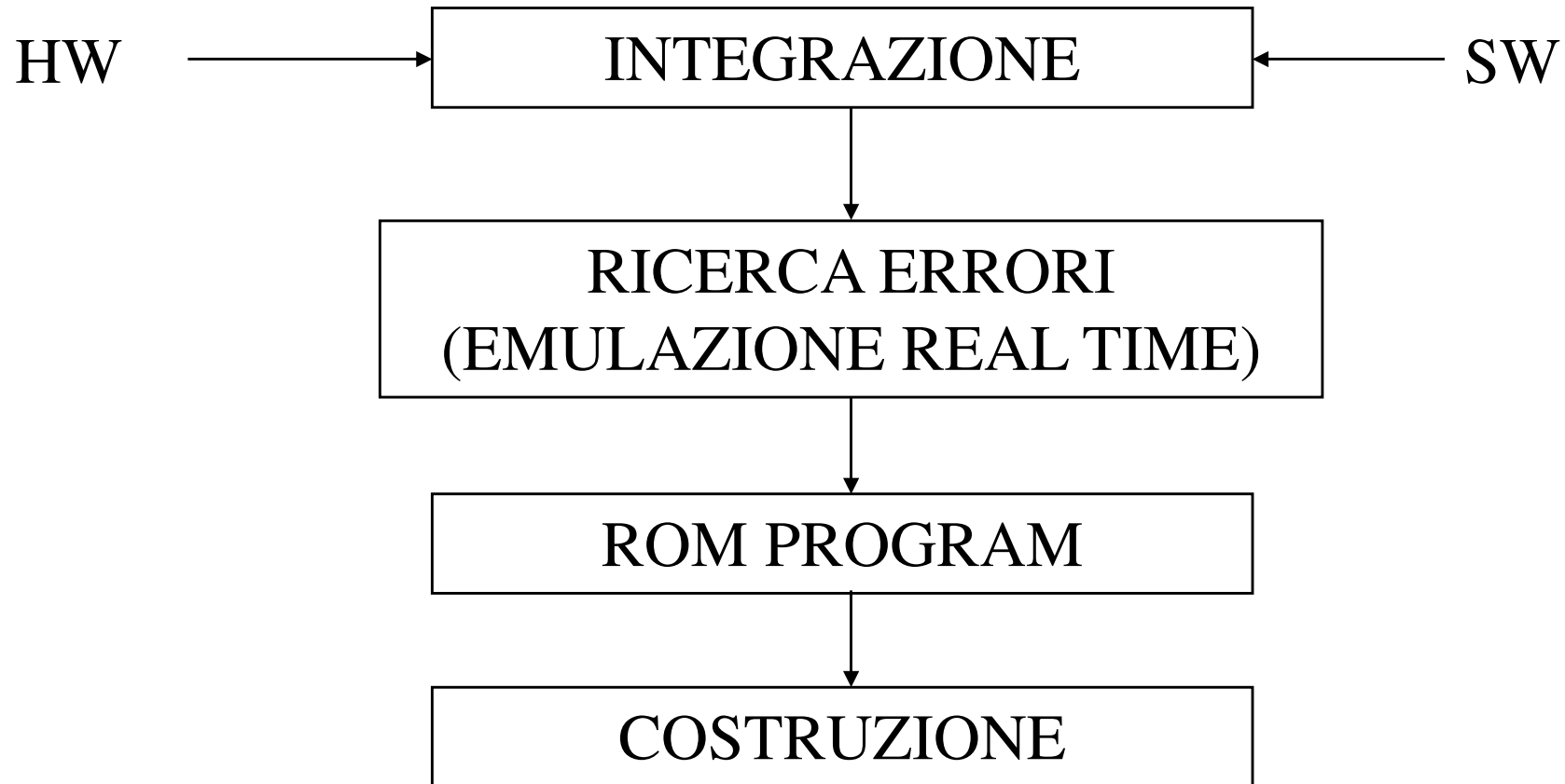
Sviluppo hardware



Sviluppo software



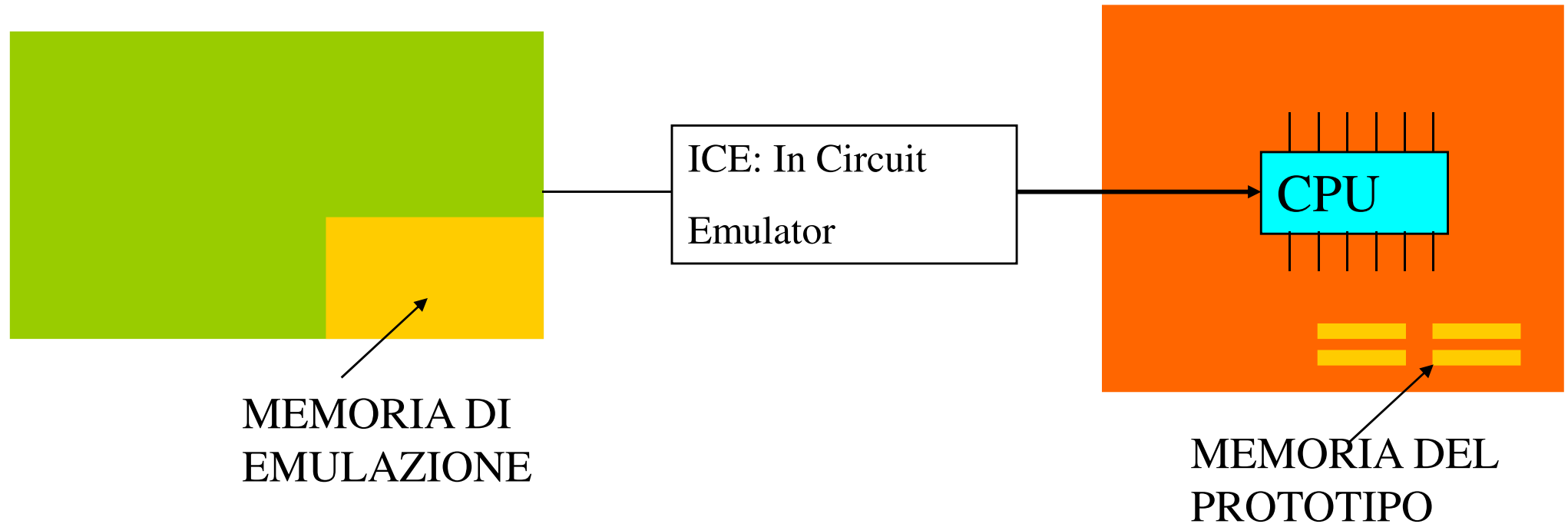
Integrazione hardware/software



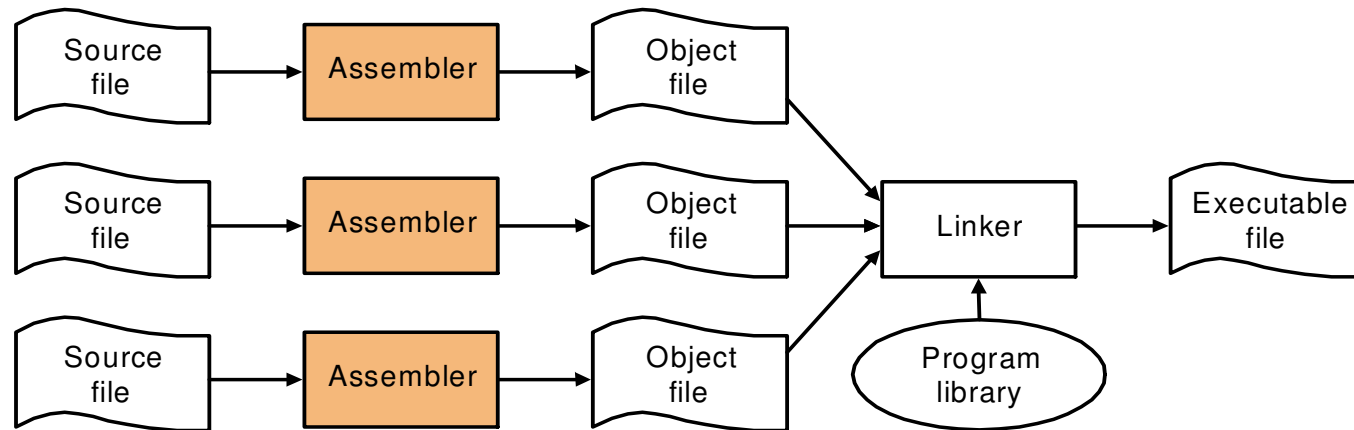
Emulazione in tempo reale

SISTEMA DI SVILUPPO

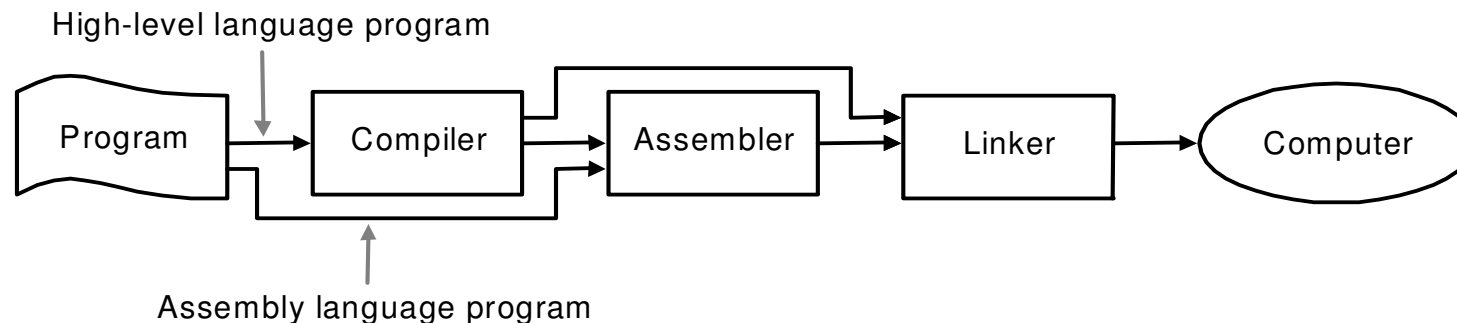
PROTOTIPO



Creazione di un eseguibile



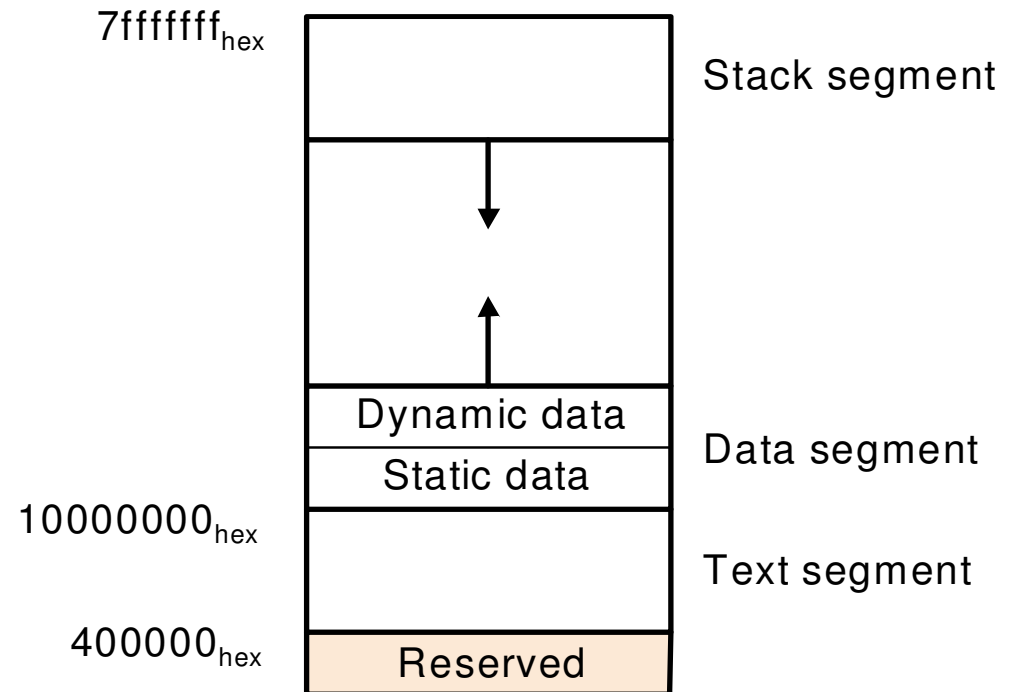
- Utilizzo di linguaggio assembleativo quando occupazione di memoria e velocità sono critici (sistemi embedded e applicazioni real time)
- Approccio ibrido con parti scritte in linguaggio ad alto livello e parti critiche scritte in linguaggio assembleativo
- Svantaggi: lunghezza, leggibilità, portabilità



Memoria

Suddivisione in 3 segmenti:

- *testo*: istruzioni di programma a partire da 0x400000
- dati a partire da 0x10000000 (statici e dinamici)
- *stack*: a partire da 0x7fffffff (si espande in senso opposto all'area dati)



Memoria

Load and store instructions cannot directly reference data objects with their 16-bit offset fields

Example:

Load the word in the data segment at address 10008000 hex into register \$v0

```
lui    $s0, 0x1000
lw     $v0, 0x8000($s0)
```

or

```
lw     $v0, 0($gp)
```

\$gp *global pointer* to the static data segment. This register contains address 10008000 hex

Spim

- Simulatore: software che esegue programmi scritti in linguaggio assembler MIPS (debugging)
- Pseudoistruzioni che vengono tradotte in sequenze di istruzioni MIPS
- Interfaccia Windows/Unix
- Display dei registri
- Pulsanti di controllo (Unix)
- Segmento testo: istruzioni
- Segmenti dati e Stack
- Messaggi

Register display

Control buttons

Text segments

Data and stack segments

SPIM messages

xspim

PC = 00000000	EPC = 00000000	Cause = 00000000	BadVaddr = 00000000
Status = 00000000	HI = 00000000	LO = 00000000	

General registers

R0 (r0) = 00000000	R8 (t0) = 00000000	R16 (s0) = 00000000	R24 (t8) = 00000000
R1 (at) = 00000000	R9 (t1) = 00000000	R17 (s1) = 00000000	R25 (s9) = 00000000
R2 (v0) = 00000000	R10 (t2) = 00000000	R18 (s2) = 00000000	R26 (k0) = 00000000
R3 (v1) = 00000000	R11 (t3) = 00000000	R19 (s3) = 00000000	R27 (k1) = 00000000
R4 (a0) = 00000000	R12 (t4) = 00000000	R20 (s4) = 00000000	R28 (gp) = 00000000
R5 (a1) = 00000000	R13 (t5) = 00000000	R21 (s5) = 00000000	R29 (sp) = 00000000
R6 (a2) = 00000000	R14 (t6) = 00000000	R22 (s6) = 00000000	R30 (s8) = 00000000
R7 (a3) = 00000000	R15 (t7) = 00000000	R23 (s7) = 00000000	R31 (ra) = 00000000

Double floating-point registers

FP0 = 0.000000	FP8 = 0.000000	FP16 = 0.000000	FP24 = 0.000000
FP2 = 0.000000	FP10 = 0.000000	FP18 = 0.000000	FP26 = 0.000000
FP4 = 0.000000	FP12 = 0.000000	FP20 = 0.000000	FP28 = 0.000000
FP6 = 0.000000	FP14 = 0.000000	FP22 = 0.000000	FP30 = 0.000000

Single floating-point registers

quit	load	run	step	clear	set value
print	breakpt	help	terminal	mode	

Text segments

[0x00400000]	0x8fa40000	lw \$4, 0(\$29)	; 89: lw \$a0, 0(\$sp)
[0x00400004]	0x27a50004	addiu \$5, \$29, 4	; 90: addiu \$a1, \$sp, 4
[0x00400008]	0x24a60004	addiu \$6, \$5, 4	; 91: addiu \$a2, \$a1, 4
[0x0040000c]	0x00041080	sll \$2, \$4, 2	; 92: sll \$v0, \$a0, 2
[0x00400010]	0x00c23021	addu \$6, \$6, \$2	; 93: addu \$a2, \$a2, \$v0
[0x00400014]	0x0c000000	jal 0x00000000 [main]	; 94: jal main
[0x00400018]	0x3402000a	ori \$2, \$0, 10	; 95: li \$v0 10
[0x0040001c]	0x0000000c	syscall	; 96: syscall

Data segments

[0x10000000] ... [0x10010000]	0x00000000			
[0x10010004]	0x74706563	0x206e6f69	0x636f2000	
[0x10010010]	0x72727563	0x61206465	0x6920646e	0x726f6e67
[0x10010020]	0x000a6465	0x495b2020	0x7265746e	0x74707572
[0x10010030]	0x0000205d	0x20200000	0x616e555b	0x6e67696c
[0x10010040]	0x61206465	0x65726464	0x69207373	0x6e69206e
[0x10010050]	0x642f7473	0x20617461	0x63746566	0x00205d68
[0x10010060]	0x555b2020	0x696c616e	0x64656e67	0x64646120
[0x10010070]	0x73736572	0x206e6920	0x726f7473	0x00205d65

SPIM Version 5.9 of January 17, 1997
 Copyright (c) 1990–1997 by James R. Larus (larus@cs.wisc.edu)
 All Rights Reserved.
 See the file README for a full copyright notice.

Le direttive dell'assemblatore

`.align n`

Align the next datum on a 2^n byte boundary. For example, `.align 2` aligns the next value on a word boundary. `.align 0` turns off automatic alignment of `.half`, `.word`, `.float`, and `.double` directives until the next `.data` or `.kdata` directive.

`.ascii str`

Store the string `str` in memory, but do not null-terminate it.

`.asciiz str`

Store the string `str` in memory and null-terminate it.

`.byte b1, ..., bn`

Store the n values in successive bytes of memory.

Le direttive dell'assemblatore

<code>.data <addr></code>	Subsequent items are stored in the data segment. If the optional argument <i>addr</i> is present, subsequent items are stored starting at address <i>addr</i> .
<code>.double d1, ..., dn</code>	Store the <i>n</i> floating-point double precision numbers in successive memory locations.
<code>.extern sym size</code>	Declare that the datum stored at <i>sym</i> is <i>size</i> bytes large and is a global label. This directive enables the assembler to store the datum in a portion of the data segment that is efficiently accessed via register <code>\$gp</code> .
<code>.float f1, ..., fn</code>	Store the <i>n</i> floating-point single precision numbers in successive memory locations.
<code>.globl sym</code>	Declare that label <i>sym</i> is global and can be referenced from other files.

Le direttive dell'assemblatore

`.half h1, ..., hn`

Store the n 16-bit quantities in successive memory halfwords.

`.kdata <addr>`

Subsequent data items are stored in the kernel data segment. If the optional argument *addr* is present, subsequent items are stored starting at address *addr*.

`.ktext <addr>`

Subsequent items are put in the kernel text segment. In SPIM, these items may only be instructions or words (see the `.word` directive). If the optional argument *addr* is present, subsequent items are stored starting at address *addr*.

Le direttive dell'assemblatore

`.set noat` and `.set at`

The first directive prevents SPIM from complaining about subsequent instructions that use register \$at. The second directive reenables the warning. Since pseudoinstructions expand into code that uses register \$at, programmers must be very careful about leaving values in this register.

`.space n`

Allocate n bytes of space in the current segment (which must be the data segment in SPIM).

Le direttive dell'assemblatore

`.text <addr>`

Subsequent items are put in the user text segment. In SPIM, these items may only be instructions or words (see the `.word` directive). If the optional argument *addr* is present, subsequent items are stored starting at address *addr*.

`.word w1, ..., wn`

Store the *n* 32-bit quantities in successive memory words.

Esercizio 1

Commentare il seguente codice MIPS, assumendo che $\$a0$ sia usato per l'ingresso dei dati e che inizialmente contenga n (intero positivo). Si assuma inoltre che $\$v0$ sia usato per l'uscita.

```
inizio:      addi      $t0, $zero, 0
             addi      $t1, $zero, 1
ciclo:      slt       $t2, $a0, $t1
             bne      $t2, $zero, fine
             add       $t0, $t0, $t1
             addi     $t1, $t1, 2
             j        ciclo
fine:       add       $v0, $t0, $zero
stop:      j         stop
```


Esercizio 2

Il seguente frammento di codice lavora su un vettore e genera due valori rilevanti nei registri $\$v0$ e $\$v1$. Si assuma che il vettore sia lungo 5000 parole, con l'indice che varia da 0 a 4999, che il suo indirizzo di base si trovi in $\$a0$ e la sua dimensione (5000) in $\$a1$. Commentare il codice mettendo in evidenza che cosa viene restituito in $\$v0$ e $\$v1$.

```

    add    $a1, $a1, $a1           salta:
    add    $a1, $a1, $a1           addi    $t1, $t1, 4
    add    $v0, $zero, $zero       bne     $t1, $a1, interno
    add    $t0, $zero, $zero       slt     $t2, $t5, $v0
esterno:                           bne     $t2, $zero, avanti
    add    $t4, $a0, $t0           add     $v0, $t5, $zero
    lw     $t4, 0($t4)             add     $v1, $t4, $zero
    add    $t5, $zero, $zero       avanti:
    add    $t1, $zero, $zero       addi    $t0, $t0, 4
interno:                            bne     $t0, $a1, esterno
    add    $t3, $a0, $t1
    lw     $t3, 0($t3)
    bne    $t3, $t4, salta
    addi   $t5, $t5, 1
```

Esercizio 3

Il seguente programma cerca di copiare dati di tipo parola dall'indirizzo memorizzato in `$a0` all'indirizzo che si trova in `$a1`, scrivendo il numero di parole copiate nel registro `$v0`. Il programma termina quando viene trovata una parola che ha valore 0. Non è necessario preservare il contenuto dei registri `$v1`, `$a0` e `$a1`. L'ultima parola deve essere copiata, ma non contata. Ci sono molti errori in questo programma MIPS: correggerli e scrivere il programma nella versione corretta.

```
        .data
        .word 0x12345678, 0x87654321, 0x12348765, 0x56781234
        .word 0x13572468, 0x21436587, 0x31425364, 0x0
        .text
        lui   $a0, 0x1001
        lui   $a1, 0x1000
ciclo:  lw     $v1, 0($a0)
        addi  $v0, $v0, 1
        sw   $v1, 0($a1)
        addi  $a0, $a0, 1
        addi  $a1, $a1, 1
        bne  $v1, $zero, ciclo
```

Esercizio 4

Programma per il test del funzionamento di un'area di memoria Ram: l'area è costituita da 64k word a partire dall'indirizzo 0x10000000. La memoria viene completamente scritta e riletta effettuando un confronto fra i dati scritto e letto. In ogni cella si memorizza un dato uguale all'indirizzo della cella. \$t0 usato come puntatore alla memoria e come dato da memorizzare/controllare, \$t1 usato come indice di fine check e \$t2 usato per il dato riletto.

```
                li      $t0, 0x10000000
                lui     $t1, 0x1001
write:          sw      $t0, 0($t0)
                addi   $t0, $t0, 4
                bne    $t1, $t0, write
                lui     $t0, 0x1000
read:          lw      $t2, 0($t0)
                sub    $t3, $t0, $t2
                bne    $t3, $zero, error
                addi   $t0, $t0, 4
                bne    $t1, $t0, read
loop:          j       loop
error:         j       error
```

Esercizio 5 (1)

Programma per la somma di 4 coppie di numeri memorizzati in codice ASCII. I risultati vengono memorizzati in un'area che segue quella in cui ci sono i dati.

```
        .data
dati:   .byte    0x33, 0x36, 0x34, 0x38
        .byte    0x30, 0x39, 0x31, 0x33
# oppure avrei potuto scrivere:
# dati:   .ascii  "36480913"
        .text
        li      $s0, 0x10010000
        addi   $s3, $s0, 8
ciclo:  lb      $a0, 0($s0)
        jal    check
        bne   $v0, $zero, error
        move  $s1, $a0
        andi  $s1, $s1, 0xf
        lb   $a0, 1($s0)
        jal  check
        bne  $v0, $zero, error
        move $s2, $a0
        andi $s2, $s2, 0xf
        add  $s1, $s1, $s2
        slti $t0, $s1, 0xa
        beq  $t0, $zero, aggBCD
        move $s2, $s1
        andi $s1, $s1, 0xf
        ori  $s1, $s1, 0x30
        sb   $s1, 8($s0)
        srl  $s1, $s2, 4
        ori  $s1, $s1, 0x30
        sb   $s1, 9($s0)
        addi $s0, $s0, 2
        bne  $s0, $s3, ciclo
        fineOK: j   fineOK
```

Esercizio 5 (2)

```
aggBCD: addi    $s1, $s1, 6
         j      ascii

error:   j      error

check:  add     $v0, $zero, $zero
        andi   $t0, $a0, 0x7f
        slti   $t1, $t0, 0x30
        bne   $t1, $zero, errore
        slti   $t1, $t0, 0x3a
        beq   $t1, $zero, errore
        j     $ra

errore: ori    $v0, $v0, 1
         j     $ra
```

Esercizio 6 (1)

Un sistema dotato di un opportuno rivelatore viene investito da corpi dotati di varia energia (un corpo alla volta). Il sistema è in grado di rivelare l'energia associata ai corpi incidenti su di esso: in particolare si supponga che un'opportuna routine abbia acquisito la misura dell'energia e memorizzata la stessa come un numero da 8 bit in valore assoluto. L'intera fase di acquisizione abbia riempito un'area di memoria ampia al massimo 4096 byte, di cui la prima word rappresenta il numero dei corpi di cui è stata rivelata l'energia.

Scrivere un programma in grado di discriminare fra 32 intervalli di energia di uguale dimensione (energie rappresentate da numeri compresi fra 0 e 7 appartengono al primo range di energia, da 8 a 15 al secondo, ... , da 248 a 255 all'ultimo); il programma deve permettere di contare il numero di corpi giunti al trasduttore dotati di energie che ricadono nel medesimo intervallo. Completata l'esecuzione il programma deve essere rieseguito iterativamente.

Esercizio 6 (2)

```
.data
.word    20
.byte    0xff, 0x14, 0x11, 0x78, 0x12
.byte    0xa2, 0xf8, 0xe5, 0x84, 0x9b
.byte    0x88, 0xa3, 0x50, 0x63, 0xba
.byte    0xd1, 0xc0, 0x31, 0x74, 0x05

        .text
        ciclo:  lbu    $t0, 0($t4)
inizio:  li      $t4, 0x10010000
        addiu   $t4, $t4, 1
        li      $t5, 0x10011000
        srl     $t0, $t0, 3
        li      $t1, 32
        sll    $t0, $t0, 2
        move    $t2, $t5
        add     $t2, $t5, $t0
        azzero: sw     $zero, 0($t2)
        lw     $t3, 0($t2)
        addiu  $t3, $t3, 1
        sw     $t3, 0($t2)
        addi   $t1, $t1, -1
        addi   $t8, $t8, -1
        bne   $t1, $zero, azzero
        lw    $t8, 0($t4)
        bne   $t8, $zero, ciclo
        addiu $t4, $t4, 4
        j     inizio
```

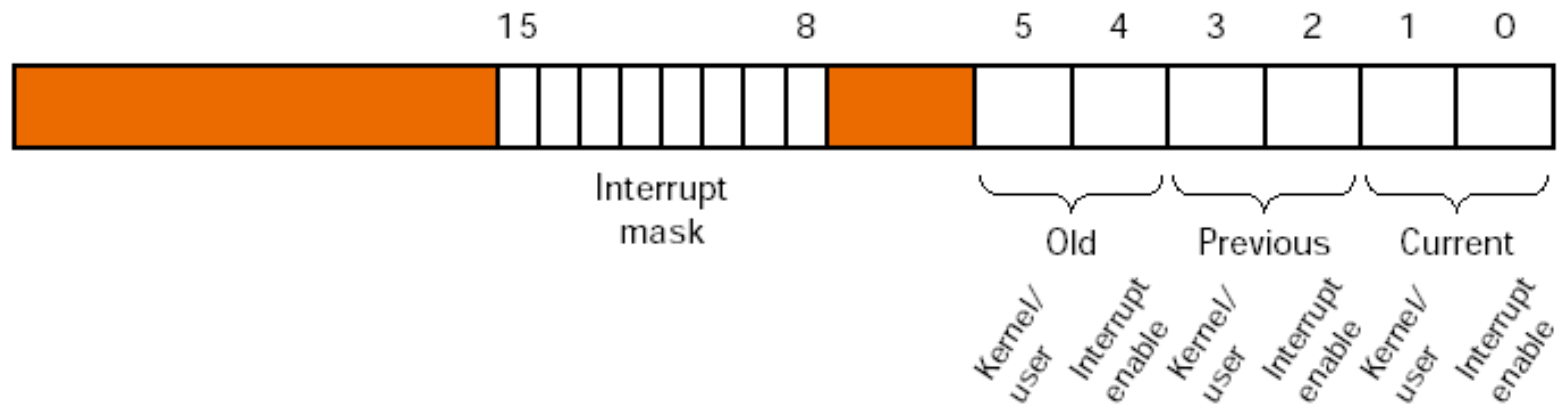
Eccezioni e interruzioni

Register name	Register number	Usage
BadVAddr	8	register containing the memory address at which memory reference occurred
Status	12	interrupt mask and enable bits
Cause	13	exception type and pending interrupt bits
EPC	14	register containing address of instruction that caused exception

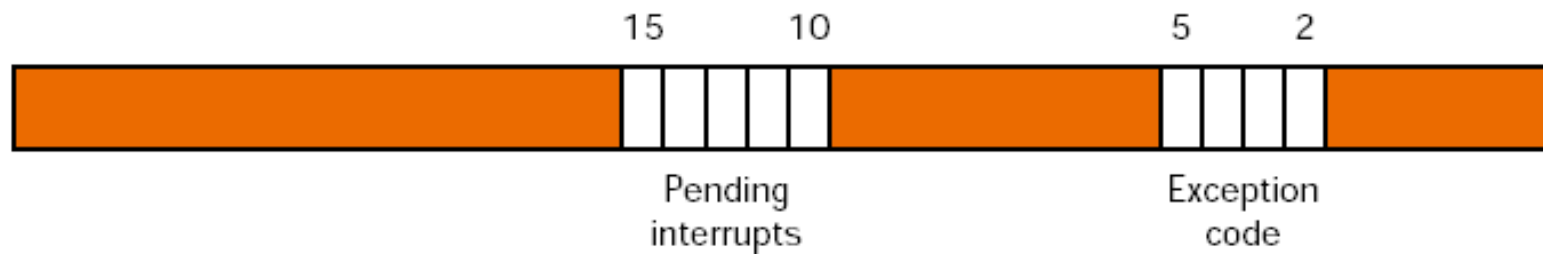
Number	Name	Description
0	INT	external interrupt
4	ADDRL	address error exception (load or instruction fetch)
5	ADDRS	address error exception (store)
6	IBUS	bus error on instruction fetch
7	DBUS	bus error on data load or store
8	SYSCALL	syscall exception
9	BKPT	breakpoint exception
10	RI	reserved instruction exception
12	OVF	arithmetic overflow exception

Eccezioni e interruzioni: registri di stato e causa

- Registro di stato (status register)



- Registro causa (cause register)

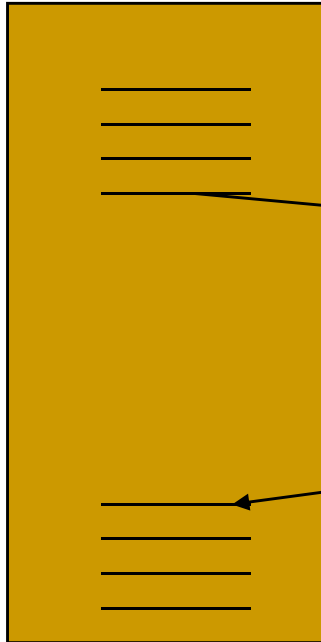


Il gestore delle interruzioni

```
        .ktext 0x80000080
sw      $a0,save0
sw      $a1,save1
mfc0    $k0,$13          #Move Cause into $k0
mfc0    $k1,$14          #Move EPC into $k1
sgt     $v0,$k0,0x44     #Ignore interrupts
bgtz    $v0,done
move    $a0,$k0
move    $a1,$k1
jal     print_excp
done:   lw      $a0,save0
        lw      $a1,save1
        addiu   $k1,$k1,4
        rfe     #Restore interrupt state
        jr      $k1
        .kdata
save0:  .word   0
save1:  .word   0
```

Chiamate di sistema

PROGRAMMA
UTENTE

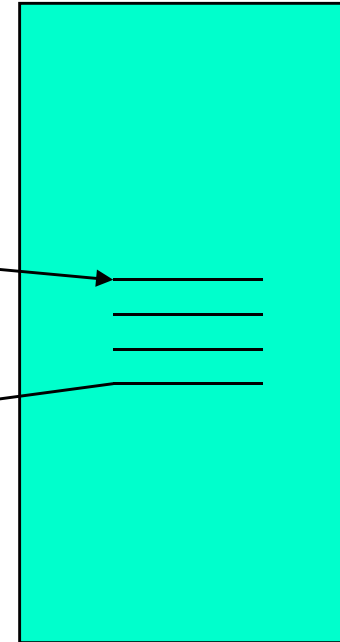


PREPARAZIONE
CHIAMATA

CHIAMATA

RITORNO
RISULTATI

SISTEMA
OPERATIVO



ESPLETAMENTO
SERVIZIO

SPIM fornisce tramite System Call (Syscall) servizi analoghi a quelli del sistema operativo. Syscall vista come l'invocazione di una subroutine.

Passaggio parametri alla syscall attraverso $\$a0-\$a3$, se interi, o $\$f12$, se in virgola mobile; codice della chiamata attraverso $\$v0$. Risultati restituiti in $\$v0$, o $\$f0$, se in virgola mobile.

Se ci sono più parametri si usa la memoria.

Chiamate di sistema

Caricare il codice della chiamata di sistema nel registro $\$v0$ e gli argomenti nei registri $\$a0$ – $\$a3$. Le chiamate di sistema che forniscono un valore in uscita mettono il risultato nel registro $\$v0$

```
        .data
str:    .asciiz "the answer = "
        .text
li      $v0,4          #system call code for
                        #print_str
la      $a0,str        #address of string to print
syscall                          #print the string
li      $v0,1          #system call code for
                        #print_int
li      $a0,5          #integer to print
syscall                          #print it
```

Chiamate di sistema

Comando	Codice Chiamata	Input	Output
Print_int	1	\$a0	
Print_float	2	\$f12	
Print_double	3	\$f12	
Print_string	4	\$a0	
Read_int	5		\$v0
Read_float	6		\$f0
Read_double	7		\$f0
Read_string	8	\$a0=buffer \$a1=lungh.	